

Specifik anvendelse

Kollaborativ mobil robot	Til mindre transportopgaver inden for produktion, logistik og sundhedssektoren
--------------------------	--

Dimensioner

Længde	890 mm
Bredde	580 mm
Højde	352 mm
Frihøjde	50 mm
Vægt (uden last)	67 kg
Lastflade	600 x 800mm

Farve

RAL 9010	Pure White
----------	------------

Nyttelast

Robotnyttelast	100 kg (maksimalt 5% stigning)
Trækraft	300 kg se (MIRHook 100 specifikationer)

Hastighed og ydelse

Driftstid	10 timer eller 20 km
Maks. hastighed	fremad: 1,5 m/s (5.4 km/t) / baglæns: 0,3 m/s (1 km/t)
Venderadius	520 mm (omkring robotens midte)
Præcision ved positionering	+/-50 mm i forhold til position, +/-10 mm i forhold til docking-markør
Tværgående spalte- og trintolerance	20 mm

Effekt

Batteri	Li-NMC, 24 V, 40 Ah, ladetid: op til 3 timer (0-80%: 2 timer)
Indbygget lader	Tilført effekt: 100-230 V ac, 50-60 Hz / afgivet effekt: 24 V, maks. 15 A

Miljø

Omgivelsestemperaturområde	+5°C til 50°C (luftfugtighed 10-95% ikke-kondenserende)
IP-klasse	IP 20

Kommunikation

Wi-Fi	Dual-band trådløs AC/G/N/B
Bluetooth	4.0 LE, rækkevidde: 10-20 m
Indgange/Udgange	USB og Ethernet

Sensorer

SICK sikkerhedslaserscannere S300 (for og bag)	360° visuel beskyttelse
3D kamera Intel RealSense™	Detektering af objekter foran, 50-500 mm over gulv
Ultralydsscannere (4 stk.)	Nuværende status: Under udvikling. Anvendelse: Detektering af transparente objekter.

Topmodul

Maks. højde fra gulv til top	1800 mm
Tyngdepunkt	Maks. 900 mm over gulv



