

## Usò previsto

Robot mobile collaborativo per il trasporto interno di carichi pesanti e bancali nel settore manifatturiero e logistico

## Dimensioni

Lunghezza 1350 mm  
 Larghezza 920 mm  
 Altezza 320 mm  
 Peso (senza carico) 250 kg  
 Superficie di carico 1300 x 900 mm

## Colore

RAL 7011 Iron Grey

## Carico utile

Carico utile del robot 500 kg

## Velocità e prestazioni

Autonomia 8 ore  
 Velocità massima 2 m/sec (7,2 km/h)  
 Rampe e pendii 10 metri a 0,5 m/s con inclinazione del 5%

## Alimentazione

Batteria Li-NMC, 48 V, 40 Ah  
 Tempo di ricarica 1 ora  
 Ciclo di ricarica della batteria Minimo 600 cicli  
 Caricabatterie esterno - cavo o dock Ingresso: 100-230 V ac, 50-60 Hz / Uscita: 48 V, max 40 A

## Caratteristiche ambientali

Temperatura ambiente Da +5 °C a 40 °C (umidità 10-95% senza condensa)  
 Certificazioni Rispetta lo standard ISO/EN 13849. Rispetta i requisiti EMC per uso industriale ed uso industriale leggero

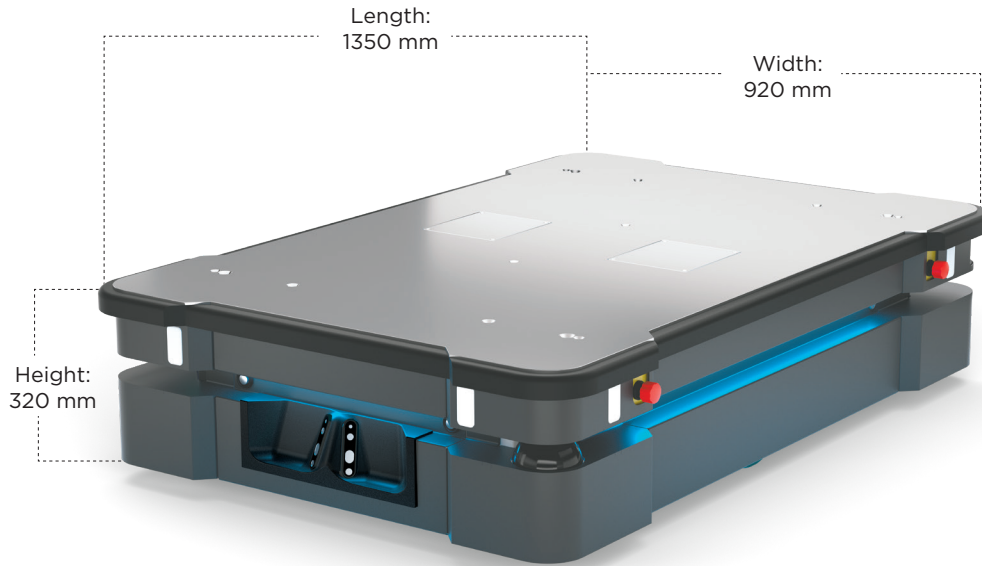
## Comunicazione

WiFi Dual-band wireless AC/G/N/B  
 I/O Una connessione Ethernet con protocollo Modbus.  
 Alimentazione: 3 uscite da 24 V.  
 4 ingressi, 4 uscite (IEC61131-2).  
 I/O di sicurezza (8 ingressi, 4 uscite).

## Sensori

Sistema di sicurezza SICK Microscan3 (2 pezzi) Protezione visiva a 360° intorno al robot  
 Telecamera 3D (2 pezzi) Rilevamento di oggetti sul percorso, a 30-3,5000 mm di altezza dal suolo





MIR500.IT\_07-2018\_PAGE 2

Copyright © 2017-2018 Mobile Industrial Robots ApS. All rights reserved.

